L'Intelligence Artificielle distribué appliquée aux processus physiques

LISTIC - Université de Savoie

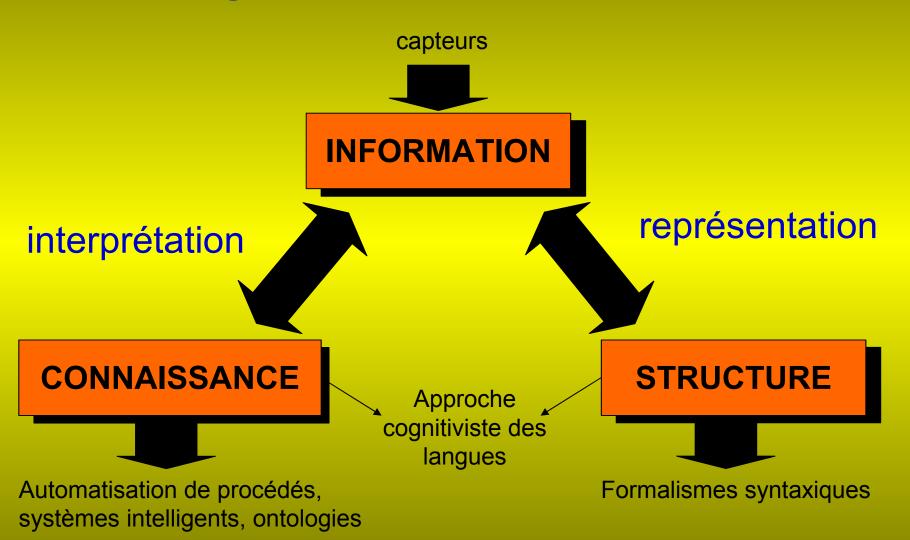






LABORATOIRE D'INFORMATIQUE, SYSTÈMES, TRAITEMENT DE L'INFORMATION ET DE LA CONNAISSANCE

Le système d'informations



Problématique

- Proposer une représentation des connaissances centrée sur la notion de service et permettant :
 - Le contrôle des processus physiques (syst. industriels)
 - L'aide à la conception de systèmes de mesure ou de contrôle
 - L'automatisation du processus de composition de services en milieu distribué.

Notion de service

- Notion de service : centrale dans la conception de systèmes distribues (Web Services, Grid Services).
- modèle classique client/serveur limité à exécuter une tâche simple pour un client donné ⇒ insuffisant face à la multiplicité et diversité des ressources (Web Services).
- services dynamiques: capables de s'adapter et de se composer pour en fournir d'autres.
- offre classique de services (client/serveur) ⇒ remplacée par la génération dynamique de service.

Notion de service

- La connaissance locale est constituée d'une connaissance initiale à laquelle vient s'ajouter la connaissance distante au fur et à mesure des échanges.
- Construction et génération dynamiques des services.
- Basé sur la construction d'un canal d'information (IF channel).

La représentation des connaissances

- Approche téléologique : modélisation par une hiérarchie (causale) de buts.
- Environnement : systèmes de mesure ou de contrôle distribués.
- Nécessité de définir les buts et leurs attributs reliés au contexte physique local.

Intérêt de l'approche

- Problème principal des approches orientées but : la faible expressivité de la représentation des buts.
- Une solution : proposer une structure formelle qui permet des manipulations algébriques et qui s'intègre dans un modèle ontologique.
- Avantages :
 - repose sur une base mathématique valide
 - utilise des approches formelles éprouvées (FCA, IF)
 - définit un cadre ontologique qui repose sur des capacités de partage et de hiérarchisation.

Structure des buts

3 concepts: Contexte physique,
Type de buts (universal)
Instance de buts (particular)

Contexte physique : un tuple

R: ensemble fini de rôles physiques $\rightarrow \mu(r) : R \rightarrow Nat, arité$ Φ : ensemble fini d'entités physiques (instances) $c = (r, \mu(r), \varphi_1, \varphi_2, ...\varphi_{\mu(r)})$

 $\{\phi_1, \phi_2, \dots \phi_{\mathfrak{u}(r)}\} \subseteq \Phi$: ensemble d'entités physiques reliées à chaque

rôle

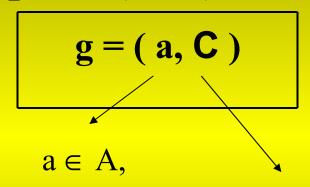
• type de but γ , la paire (a, χ)



 χ : ensemble non vide de tuples $(r, \mu(r), \psi_1, \psi_2, ... \psi_{\mu(r)})$

 $\{\psi_1,\,\psi_2,\,\ldots\psi_{\mu(r)}\,\}{\subseteq}\,\Psi{:}\mbox{ ensemble de types d'entités physiques reliées}$ à chaque rôle

• instance de but g, la paire (a, C)



A : un symbole d'action (singleton)

 Φ : ensemble fini d'instances d'entités physiques

C: ensemble non vide de tuples $(r, \mu(r), \phi_1, \phi_2, ..., \phi_{\mu(r)})$

 $\{\phi_1, \phi_2, \dots \phi_{\mu(r)}\} \subseteq \Phi$: ensemble des instances d'entités physiques

Exemples

Rôle physique (quantité physique) arité=1, nécessite un seul type d'entité Verbe d'action $\gamma_1 = (to_acquire, \{(pressure, 1, liquid_volume)\})$ g₁ = (to_acquire, {(pressure, 1, SFArea1)}) Type d'entité physique instance d'entité physique

Information Flow (IF)

- théorie formalisant les échanges d'information entre systèmes complexes et basé sur deux entités fondamentales : les classifications et les infomorphismes.
- Les classifications sont la donnée de deux ensembles, les objets (tokens) qui seront les éléments étudiés et les types qui seront utilisés pour représenter l'information disponible sur les objets.
- notion d'information formalisée par une relation binaire entre les 2 ensembles ("est de type").
- Les autres entités de base de la théories sont les infomorphismes, paire contravariante de fonctions entre classifications.

Information Flow (IF)

- les classifications et les infomorphismes forment une catégorie.
- A partir de ce formalisme, on peut caractériser des logiques à partir du comportement des objets et des types correspondants.
- par le biais des infomorphismes, l'étude est étendue à des systèmes complexes composés de la mise en relation de plusieurs sous-parties (composition de classifications).

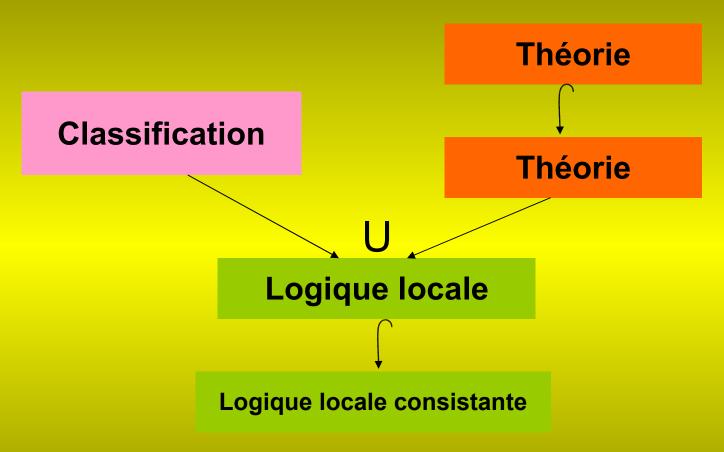
La théorie des flots d'information (IF)

- Objectif : définir et situer l'information dans les systèmes de toute nature.
- Observation : les flots d'information ne sont possibles que dans un système distribué et interconnecté.
- Moyens : des bases mathématiques rigoureuses et une approche philosophiquement consistante.

Les Classifications et les Infomorphismes

- Remarques préliminaires :
 La notion d'information n'est intéressante,
 que si on peut la classifier.
- Problème :
 - Pour que la classification ait un sens dans de multiples contextes, sa définition doit être indépendante du type de classification

Formalisme IF



Idée de base (Kent 00, Schorl04):

les ontologies sont formalisables par des logiques locales.

Les Classifications

- Définition [Bar97] :
 Une classification C=<tok(c), typ(c), ⊧_c>
 - Une classe d'objets à classifier appelés tokens de C (particulars ou instances)
 - Une classe d'objets permettant de classifier les tokens, appelée types de C
 - Une relation binaire \models_c entre tok(c) et typ(c)
 - Si c $\models_{c} \gamma$, alors c est de type γ dans C

consiste en:

La classification

Représentation :

Remarque : les classifications ont reçu des appellations différentes en fonction du contexte d'utilisation. On parle de contexte formel en FCA ou de Chu space en génie logiciel.

La classification

Exemples :

- Classification des mots du dictionnaire selon les types {NOM, VERBE INT,VERBE TRANS., ADJECTIF}
- Classification des langages du 1^{er} ordre: token = stuctures maths M (L-structures), types = formules φ du langage, M ⊨_c φ ssi φ est vraie dans M.
 L'ensemble des types associés à un M est l'ensemble des formules de L vraies dans M → théorie de M.

Les infomorphismes

- Problème majeur : un type de classification n'est pas unique. La question est, comment relier ces différents types?
- Intérêt : les systèmes distribués
- On se donne deux classifications A et B où les objets peuvent être différents (eg, modélisation des composants d'un syst. distribué) ou les mêmes (différentes vues ou différents langages pour un même objet).

Les infomorphismes

Définition: un infomorphisme f: A → B, consiste en une paire de classifications < A,B> et une paire de fonctions contravariante f = < f^{sup}, f^{inf}> satisfaisant la propriété :

$$f^{inf}(b) \models_A \alpha$$
 ssi $b \models_B f^{sup}(\alpha)$

Fournit un mécanisme pour relier des systèmes d'information ayant des structures semblables

Les infomorphismes

$$typ(A) \xrightarrow{f^{sup}} typ(B)$$

$$\downarrow_{A} \qquad \qquad \downarrow_{B}$$

$$tok(A) \leftarrow \qquad \qquad tok(B)$$

Représentation d'un infomorphisme

Exemples d'infomorphismes

- Ontologie: les classes sont les types et les instances ou sous-classes, les tokens avec la relation de classification "instanceOf"
- P(A) ensemble des parties d'un ensemble A, instances : les éléments de A,
 - types : les sous-ensembles de A et avec la relation d'appartenance comme relation de classification.

La théorie IF

- Si une classification modélise un composant, alors les types de la classification représentent toutes les propriétés pertinentes du composant pour le modèle.
- Si les tokens représentent toutes les instances possibles, alors la classification définit une théorie du composant (i.e. les relations entre types qui sont vérifiées par tous les tokens).

La théorie IF (suite)

- Séquents (Gentzen) (Γ, Δ) composés d'ensembles de types.
- Formulation : Γ | Δ
- Définition : Soit A une classification et (Γ, Δ) un séquent de A. Un token a de A satisfait le séquent si a est de certains types de Δ chaque fois que a est de tous les types de Γ.

La théorie IF (suite)

- Si chaque token a est contraint par (Γ, Δ) alors on a Γ |-_A Δ et Th(A)=<typ(A), |-_A> est la théorie générée par A.
- Les contraintes représentent les régularités du système (partie statique).

entrainement	α - β	α entraîne β
nécessité	- α	Nécessairement du type α
exhaustivité	- α, β	Toute instance est de l'un des 2 types
incohérence	α -	Aucune instance est de type α
incompatibilité	α, β -	Aucune instance n'est simultanément des 2 types

Séquents particuliers

La théorie IF (suite)

- Exemples
 - Les types a et b sont une partition du type g si
 - $\alpha \mid \gamma \text{ et } \beta \mid \gamma \text{ (sous-types)}$
 - $\gamma \mid -\alpha, \beta$ (recouvrement)
 - α , β |- (disjonction)
 - Notation :

$$AL \rightarrow \exists V$$

La théorie régulière

- Une théorie *T* est dite régulière si pour tout α ∈ typ(T) et pour des sous-ensembles arbitraires Γ, Δ, Γ', Δ', Σ' ⊆ typ (T), les propriétés suivantes sont vérifiées :
 - Identité α |-_⊤ α
 - Affaiblissement si $\Gamma \mid -_{\mathsf{T}} \Delta$ alors $\Gamma, \Gamma' \mid -_{\mathsf{T}} \Delta, \Delta'$
 - Coupure globale si Γ , Γ' |- $_{\mathsf{T}}$ Δ , Δ' pour chaque partition (Γ' , Δ') de Σ' , alors Γ |- $_{\mathsf{T}}$ Δ

La logique locale

- Une logique locale L =< tok(L), typ(L), |=_L, |-_L, N_L> consiste en une théorie régulière th(L) =< typ(L), |-_L>, une classification cla (L) =< tok(L), typ(L), |=_L> et un sousensemble N_L∈ tok(L) de tokens normaux satisfaisant toutes les contraintes de th(L).
- Une logique L est valide si N_L=tok(L)

Les infomorphismes logiques

- Une fois que les structures locales sont définies, elles doivent être reliées de manière à permettre à l'information de s'écouler entre les composants du système distribué.
- Notion d'infomorphisme logique

Les infomorphismes logiques

• Définition :

Soient deux logiques consistantes $L = \langle tok(L), typ(L), | =_L, | -_L \rangle$ et $L' = \langle tok(L'), typ(L'), | =_L, | -_L \rangle$, un infomorphisme logique L E consiste en une paire contravariante de fonctions $f = \langle f^{sup}, f^{inf} \rangle$ avec $f^{sup} : typ(L) \rightarrow typ(L')$ et $f^{inf} : tok(L') \rightarrow tok(L)$ tel que:

- 2. pour tous les $(\Gamma, \Delta) \subseteq th(L)$, $\Gamma|_{-L} \Delta$ est une contrainte de th(L) si $f^{sup}[\Gamma]|_{-L}$, $f^{sup}[\Delta]$ est une contrainte de th(L').

La propagation des logiques

Proposition :

Soit L une logique locale construite sur la classification C et soit $f : A \hookrightarrow C$ un infomorphisme.

- 1. Si L est complète, alors son image inverse sous f notée f -1[L] est complète.
- 2. Si f est token surjective et que L est valide, alors f -1[L] est valide.

La notion de canal (IF)

Définition: Un canal IF consiste en deux classifications A₁ et A₂ connectées par une classification centrale C au moyen de deux infomorphismes f₁ et f₂.

$$\begin{array}{c|c} \text{typ } (A_1) & \longrightarrow & \text{typ } (C) & \longleftarrow & \text{typ } (A_2) \\ & & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & \\ & & & & & & \\ & & & & & & \\ & & & & & & \\ & & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & \\ & & & \\ & & \\ & & & \\ & &$$

Le canal central

- Le concept de canal IF modélise le contexte dans lequel la transmission de l'information a lieu.
- Le canal central se comporte comme un médium pour la communication entre A₁ et A₂.
- Il autorise des flots n-aires, mais la plupart des applications n'utilisent que le canal binaire.

Exemple

- Système de représentation géographique
 - typ(A1): symboles de cartographie (ex.: ligne rouge et jaune=autoroute)
 - tok(A1): éléments de la carte
 - typ(A2): types d'entités du monde réel
 - tok(A2): entités physiques du monde réel
- La contrainte (relation d'infomorphisme) garantit que la carte décrit correctement le monde réel.

Exemple (suite)

 Le canal central contient le processus cartographique (jeu de règles qui assure qu'une ligne rouge indique une route par ex.)

La logiques distribuée

- Puisque les logiques locales sont des concepts inclusifs combinant les concepts des classifications et des théories, elles recouvrent une connaissance plus générale que des simples classifications.
- Il y a donc un intérêt à considérer les logiques IF distribuées via des canaux IF.

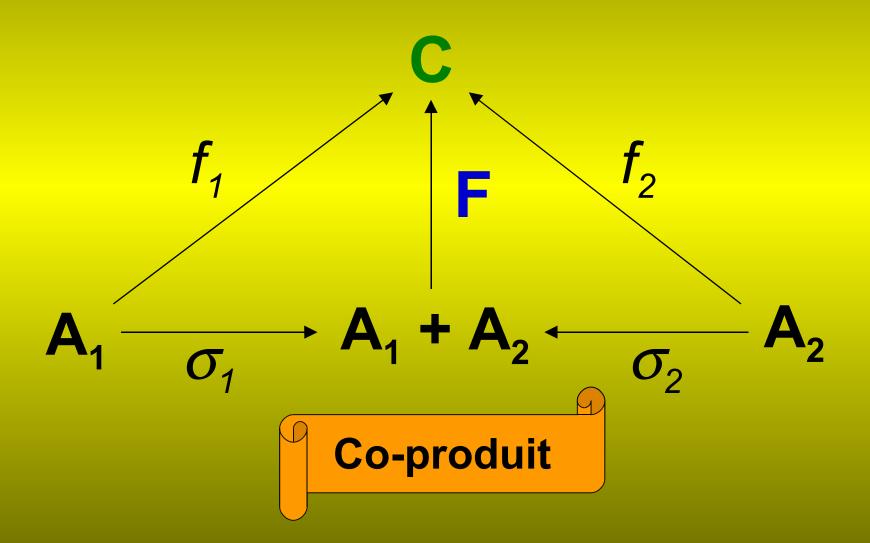
Les logiques distribuées

Définition

Soit un canal binaire $C = \{ f_1 : A_1 \hookrightarrow C, f_2 : A_2 \hookrightarrow C \}$ muni d'une logique L sur la classification centrale C, la logique distribuée $DLog_c(L)$ de C générée par L est telle que:

$$DLog_{C}(L) = F^{-1}[L]$$

Les logiques distribuées



Application aux hiérarchies de buts

- Problème de fond : coordination d'ontologies distribuées.
- Des services distribués sont représentés par des hiérarchies fonctionnelles (ontologies) réparties.
- L'exécution d'un service particulier peut nécessiter l'utilisation d'un service distant → on se ramène à trouver la hiérarchie fonctionnelle qui se rattache logiquement à la hiérarchie locale.
- Intérêt : automatisation de la composition des services

Les contraintes de IF

- IF représente les hiérarchies de buts distribuées comme des logiques locales.
- Les ensembles de contraintes modélisent la sémantique relationnelle des hiérarchies.
- Les logiques requises dans le partage des hiérarchies doivent être consistantes.

Principe de base

- IF est (entre autres) utilisé en partages d'ontologies [Schorl03][Kalfo03][Kent00] pour identifier les types communs entre différentes ontologies.
- Extension de l'étude en identifiant les liaisons entre buts appartenant à des services distants utilisant la même structure formelle.
- En onto mapping, | représente la subsumption de concepts, alors que dans cette approche elle représente la dépendance fonctionnelle.

Les dépendances entre les buts

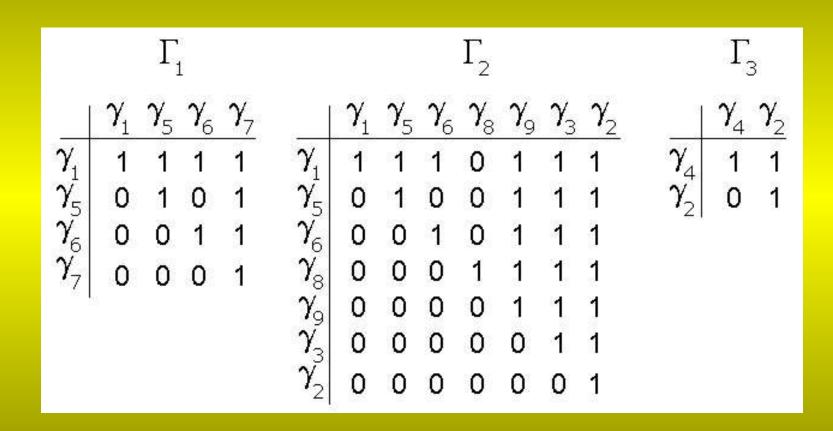
Dépendances fonctionnelles dans le style λ -calcul :

Un type de but γ_i influence fonctionnellement γ_j si la seule façon de réaliser γ_j est d'avoir d'abord réalisé γ_i avec la notation:

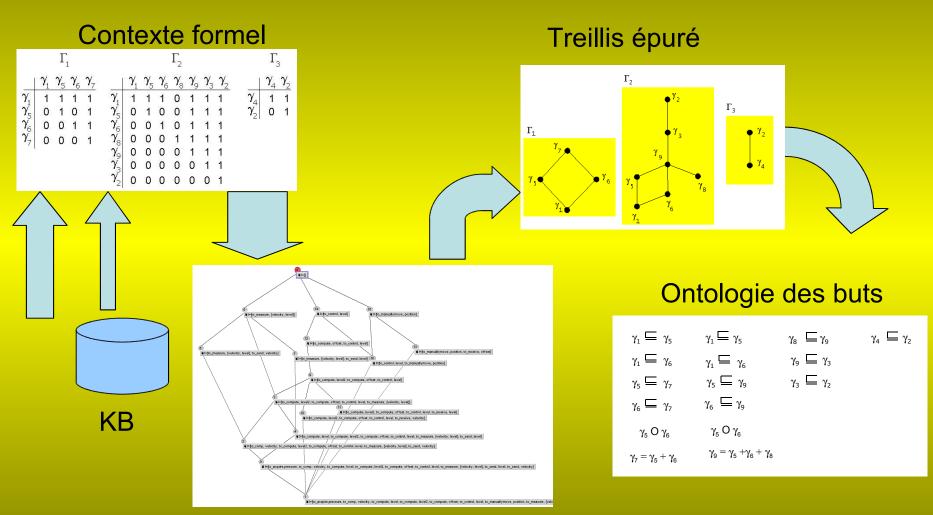
$$\gamma_i < \gamma_j$$

(basé sur une approche similaire en Software Engineering [Bal99])

Les contextes formels



La construction des hiérarchies



Treillis de Galois des types de buts

Les considérations ontologiques

Objectif double:

- fournir un modèle de connaissances pour un processus physique du monde réel.
- disposer d'un signifiant partagé à travers un système distribué.

L'ontologie inclut 3 relations de base :

- la relation partie fonctionnelle de : \sqsubseteq 1
- la relation de recouvrement entre types de buts : O
- la somme (fusion) de buts : +

Les relations ontologiques

$$Y_1 \sqsubseteq Y_5$$
 $Y_1 \sqsubseteq Y_5$ $Y_8 \sqsubseteq Y_9$ $Y_4 \sqsubseteq Y_2$
 $Y_1 \sqsubseteq Y_6$ $Y_1 \sqsubseteq Y_6$ $Y_9 \sqsubseteq Y_3$
 $Y_5 \sqsubseteq Y_7$ $Y_5 \sqsubseteq Y_9$ $Y_3 \sqsubseteq Y_2$
 $Y_6 \sqsubseteq Y_7$ $Y_6 \sqsubseteq Y_9$
 $Y_5 \bigcirc Y_6$ $Y_9 = Y_5 \bigcirc Y_6$
 $Y_7 = Y_5 + Y_6$ $Y_9 = Y_5 \bigcirc Y_6 \bigcirc Y_8$
 Γ_1 Γ_2 Γ_3

La formalisation

- Une hiérarchie fonctionnelle F partie-de est décrite par le tuple : F = (Γ, Γ, Ο, +), οù Γ est un ensemble fini de types de buts, est un ordre partiel sur Γ, O est la relation d'overlap et +, la relation de fusion sur les types de buts.
- Raisonner sur les buts est basé sur leurs propriétés extensionnelles (leur contexte physique c_i).

- Une contrainte γ_i |- γ_k traduit le fait que le contexte physique de γ_i fait partie intégrante du contexte du but γ_k .
- Le contexte commun de deux buts est le contexte de leur overlap
- Tout contexte de la fusion de deux buts est un contexte de l'un des deux buts
- On peut alors construire une logique locale

La logique locale est définie par le tuple L = $(C, \Gamma, |=, |-), où (C, \Gamma, |=) est une$ classification IF entre types de buts et instances de contextes et $(\Gamma, | -)$ est la théorie locale donnée par la plus petite relation de conséquence close par l'identité, l'affaiblissement et la coupure globale, tel que pour tout γ_i , γ_i , $\gamma_k \in \Gamma$ on ait : 1. γ_i |- γ_i ssi γ_i def γ_i

- 2. γ_i , γ_i | γ_k ssi γ_k = ϕ_i O γ_i
- 3. $\gamma_k \mid -\gamma_i$, γ_i ssi $\gamma_k = \gamma_i + \gamma_i$

Le processus IF

- Etant donné des hiérarchies fonctionnelles réparties on peut construire une théorie IF centrale résultant de l'union disjointe des hiérarchies
- La logique associée distribuée sur les classifications de chaque composant extrait les séquents des services distribués s'ils partagent des contextes physiques.

Le processus IF

- On modélise la recherche de dépendances en utilisant des classifications pour chaque service (F₀, origine et candidat(s) potentiel(s) F_i.
- Pour construire le canal IF → extraire de chaque hiérarchie potentielle le contexte physique qui correspond au contexte(s) recherché(s). Cas du contrôle distribué.

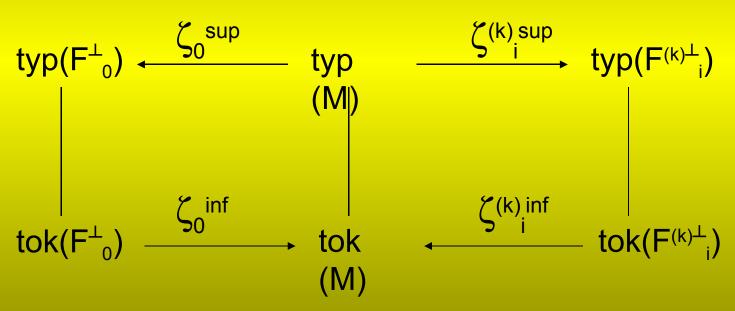
```
contexte recherché : contexte correspondant : c_k = (r, \mu(r), \{\phi_{\mu(r)}\}) c^{(i)}_j = (r, \mu(r), \{\phi^{(i)}_{\mu(r)}\})
```

 Formalisation de l'équivalence par une classification M reliant les types (α, β, ...) avec toutes les instances

gass	علطنا	es
ty		
(M		
	Ĺ	
	ı	
	,	
to	K	
(M		

$Dash_M$	α	β
\overline{a}	0	0
b	0	1
c	1	0
d	1	1

 On introduit les transposées des classifications F₀ et F^(k)_i (service i sur système k) pour raisonner sur les contextes.



L'alignement partiel de contextes est réalisé via la classification M où des relations telles que $\zeta_0^{\text{sup}}(\alpha) = c_r \text{ et } \zeta^{(k),\text{sup}}(\alpha) = c^{(k)}_{q} \text{ signifient que } c_r \text{ et } c^{(k)}_{q} \text{ sont des types identiques dans les classifications } F_0^{\perp} \text{ et } F^{(k)}_{i}^{\perp}.$

- On doit satisfaire l'équation de l'infomorphisme, ce qui permet de calculer les tokens de F₀[⊥] et F^(k), ⊥
- On introduit les partitions conjonctives ∧F₀[⊥] et ∧F^(k) i qui vont permettre de classifier les types de buts en fonction des conjonctions de contextes physiques.

 $\kappa_0: F_0 \stackrel{\longleftarrow}{\longrightarrow} \Lambda F_0 \stackrel{\longleftarrow}{\longrightarrow} \operatorname{et} \kappa^{(k)}_i: F^{(k)}_i \stackrel{\longleftarrow}{\longrightarrow} \Lambda F^{(k)}_i \stackrel{\longleftarrow}{\longrightarrow}$

 L'étape suivante consiste à construire la classification C du canal IF qui traduit la notion de flot d'information en fonction des identifications de contextes.

$$g_0: \Lambda F_0 \stackrel{\perp}{\longrightarrow} C \text{ et } g^{(k)}: \Lambda F^{(k)} \stackrel{\perp}{\longrightarrow} C$$

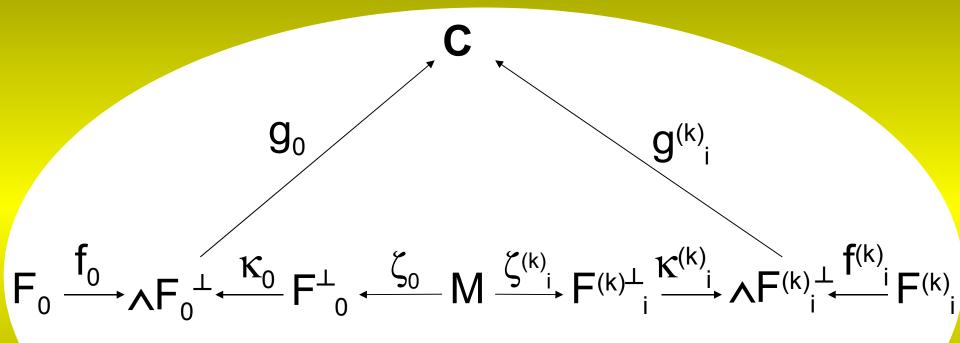
- C est la colimite du processus
- tok(C) sont des paires de buts qui relient un jeton de ΛF_0^{\perp} avec un jeton de $\Lambda F^{(k)}_i^{\perp}$ seulement s'ils sont transmis par les infoms ζ_0 et $\zeta^{(k)}_i$.

• On en déduit la logique centrale LogC : $\{c^{(k)}_{\ q}\ ,\, c^{(l)}_{\ p}\ ,\, c^{(m)}_{\ r}\ ,\, \dots\,\} \mid -\{c_s\ ,\, c_t\ ,\, \dots\}$

La logique distribuée DlogC(L) sur la somme $F_0 + F^{(k)}_i$ est l'image inverse de LogC.

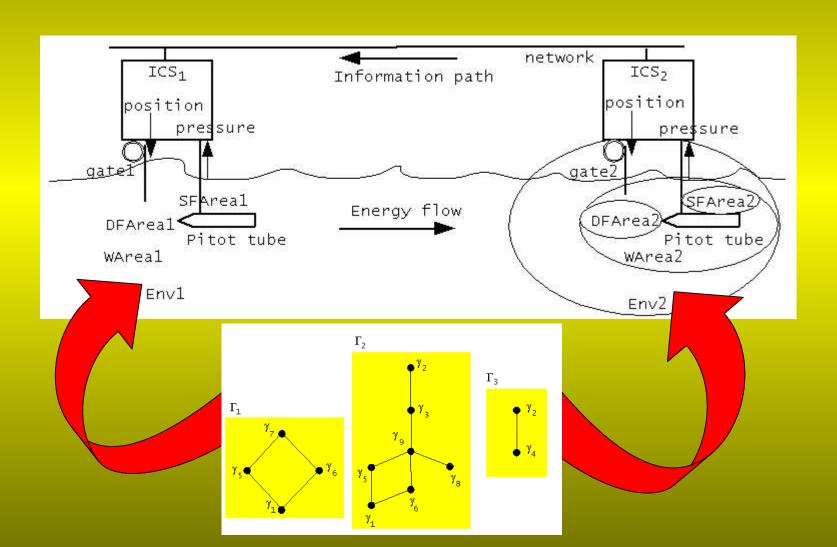
- Interopérabilité traduite par des contraintes du type :
 - $\gamma^{(k)}_{j}$, $\gamma^{(l)}_{h}$, ... | γ_{m} pour la somme F_{0} , $F^{(k)}_{i}$

Overview du processus



Un exemple de scénario

Le système de contrôle distribué



```
\gamma_1 = (to_acquire, {(pressure, 1, liquid_volume)})
\gamma_2 = (to act upon, {(offset, 1, actuator)})
                                                           Types de buts
\gamma_3 = (to_compute, {(offset, 1, actuator)})
\gamma_4 = (to_receive, {(offset, 1, actuator)})
\gamma_5 = (to_compute, {(level, 1, channel_part)})
\gamma_6 = (to_compute, {(velocity, 1, channel_part)})
\gamma_7 = (to_send, {(level, 1, channel_part), (velocity, 1, channel_part)})
\gamma_8 = (to receive, {(level, 1, channel part), (velocity, 1, channel part)})
\gamma_0 = (to_compute, {(level, 2, {channel_part, channel_part})})
```

Théories locales

$$\gamma_{2}, \gamma_{3} \vdash \gamma_{1} \qquad \qquad \gamma'_{2}, \gamma'_{3} \vdash \gamma'_{1}
\gamma_{6} \vdash \gamma_{2}, \gamma_{3}, \gamma_{5} \qquad \qquad \gamma'_{6} \vdash \gamma'_{2}, \gamma'_{3}, \gamma'_{5}
\Gamma_{2} \qquad \gamma_{6} \vdash \gamma_{7} \qquad \qquad \Gamma'_{2} \qquad \gamma'_{6} \vdash \gamma'_{7}
\gamma_{7} \vdash \gamma_{9} \qquad \qquad \gamma'_{7} \vdash \gamma'_{9}
\vdash \gamma_{9} \qquad \qquad \vdash \gamma'_{9}$$

Contextes physiques

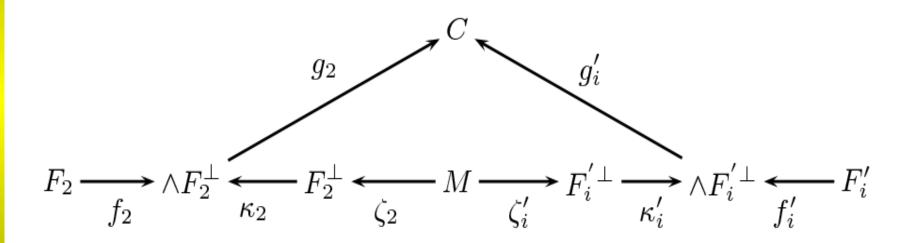
```
(pressure, 1, SFA')
            (pressure, 1, SFA),
c_1
            (pressure, 1, DFA),
                                         c_2'
                                                      (pressure, 1, DFA')
c_2
      =
                                                      (velocity, 1, FA')
            (velocity, 1, FA),
c_3
                                         c_4'
            (level, 1, FA),
                                                     (level, 1, FA')
c_4
                                         c_5'
            (velocity, 1, ExtEnt),
                                               =
                                                      (velocity, 1, ExtEnt)
      =
c_5
                                         c_6'
            (level, 1, ExtEnt),
                                                     (level, 1, ExtEnt)
c_6
                                         c_7'
                                                     (level, 2, FA', ExtEnt)
           (level, 2, FA, ExtEnt),
c_7
                                         c_8'
                                               =
      = (offset, 1, gate),
                                                     (offset, 1, gate')
c_8
            (position, 1, gate),
                                                      (position, 1, gate')
c_9
      =
```

	F_1			F_2					F_3				
	γ_1	γ_2	γ_3	γ_4	$ \gamma_1 $	γ_2	γ_3	γ_5	γ_6	γ_7	γ_9	γ_8	γ_9
(pressure, 1, SFA)	1	1	1	1	1	1	1	0	1	1	1	0	0
(pressure, 1, DFA)	1	1	1	1	1	1	1	0	1	1	1	0	0
(velocity, 1, FA)	0	1	0	$1 \mid$	0	1	0	0	1	1	1	0	0
(level, 1, FA)	0	0	1	1	0	0	1	0	1	1	1	0	0
(velocity, 1, ExtEnt)	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	0	0
(level, 1, ExtEnt)	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	0	0
(level, 2, FA, ExtEnt)	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	0	0
(offset, 1, gate)	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1
(position, 1, gate)	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1

Classifications IF

Infomorphismes

Diagramme global



Classification centrale

	(%) (%)	رخ من من
2 (4) (4) (5) (6) (6) (6) (6) (6) (6) (6) (6) (6) (6	(γ_5, γ'_6)	$\frac{\partial^{2} }{\partial x^{2}} = \frac{\partial^{2} }{\partial x^{2}} = \frac{\partial^{2}$
لم جهي رحمي رحمي رحمي رحمي	\$2 \C22 \C22	2, 102, 102, 102, 102, 102, 102, 102, 10
$(\gamma_5, \gamma_2') 0 0 0 1$	$\overline{(\gamma_5, \gamma_5')} 0$	0 1 0
(γ_5,γ_3') 0 0 0 1	$0 \qquad (\gamma_5, \gamma_6') 1 \qquad ($	0 1 0
(γ_5, γ_4)	$0 \qquad (\gamma_5, \gamma_7') 1 \qquad 0$	0 - 1 = 0
$(\gamma_6, \gamma_2') 0 1 0 1$	1 (γ_5, γ_9') 1	0 1 1
$(\gamma_6, \gamma_3) \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \end{vmatrix}$	1 $(\gamma_6, \gamma_5') 0$	1 1 0
$(\gamma_6, \gamma_4') \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \end{vmatrix}$	1 (γ_6, γ_6') 1	1 1 0
$(\gamma_7, \gamma_2') \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \end{vmatrix}$	1 (γ_6, γ_7') 1	1 1 0
$(\gamma_7, \gamma_3) 0 1 0 1$		1 1 1
	1 $(\gamma_7, \gamma_5') 0$	1 1 0
	1 (γ_7, γ_6') 1	1 1 0
	1 (γ_7, γ_7') 1	1 1 0
$(\gamma_9, \gamma_4) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}$	1 (γ_7, γ_9') 1	1 1 1
(10) 14)	$(\gamma_9, \gamma_5') 0$	1 1 0
	$(\gamma_9, \gamma_6') 1$	1 1 0
	(γ_9, γ_7')	1 1 0
		1 1 1
	(101 10) -	

La logique résultante

- typ(C): union disjointe de ∧F₂[⊥] et ∧F'_i[⊥]
- tok(C): couple d'instances (γ_k, γ'_l) qui sont appropriés s'il proviennent du même type de M.
- On en déduit la logique centrale Log_c :

$$\{C'_1, C'_2, C'_3, C'_4\} \mid -\{C_5, C_6\}$$

La logique distribuée Dlog_c(L) sur la somme
 F₂ + F'_i est l'image inverse de Log_c.

Les résultats

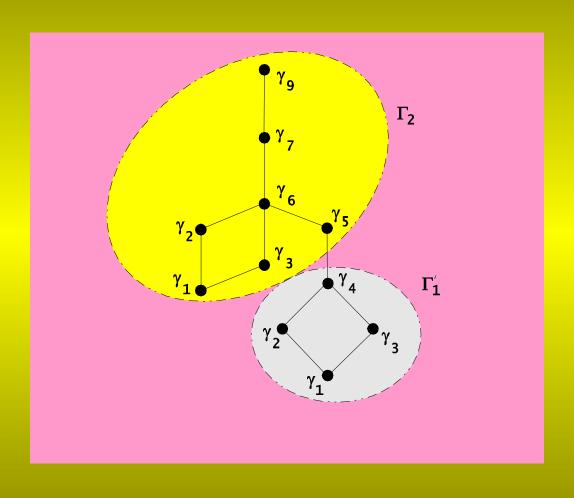
Interopérabilité traduite par les contraintes :

 $\gamma_4' \mid -\gamma_5$ pour la somme F_2 , F_1'

 γ_6 |- γ_5 pour la somme F_2 , F_2

Seule la première contrainte satisfait toutes les conditions (but de type to_send(...))

Les résultats



Conclusion

- Interopérabilité des systèmes de contrôle démontrée logiquement à partir d'un jeu de relations.
- extension du processus de composition d'ontologies [kal03] pour l'automatiser
- Bases catégorielles de l'approche IF : cadre formel valide
- Limitation à la description de processus physiques

Futures directions

- Sujet d'investigation : étendre la représentation des connaissances à d'autres domaines.
- fournir un outil de conception graphique en cours).
- Évaluation et tests du processus de composition (SMA) (en cours)

Bibliographie

[Bal99] Ball T.: The concept of dynamic analysis. Procs. of the ACM Symposium on the Foundations of Software Engineering (ACM SIGSOFT) (1999) pp216-234

[Bar97] Barwise J., Seligman J.: Information Flow. Cambridge tracts in Theoretical Computer Science, 44, (1997) Cambridge University Press.

[Kalfo03] Kalfoglou Y., Schorlemmer M.: IF-Map: An ontology mapping method based on Information Flow theory. Journal of Data Semantics, S. Spaccapietra et al eds., 11, Springer Verlag, (2003) pp98-127

[Kent00] Kent R.E.: The information flow foundation for conceptual knowledge organization, Procs. of the 6th int. conf. of the int. society for knowledge organization, Ed. Ergon Verlag, (2000)

[Schorl03] Schorlemmer M., Kalfoglou Y.: A channel-Theoretic Foundation for Ontology coordination, Procs. of the 2nd European Workshop on Multi-Agent Systems (2004)